



9. Übungsblatt

Ausgabe: 18.12.2025

Abgabe: 08.01.2026, 13:15 Uhr

Abgabe in den gelben Briefkästen vor PK 4.3 mit der Beschriftung
"Lineare Algebra für Elektrotechnik WiSe 25/26 – Übungsgruppe XX"

Bitte versehen Sie Ihre Abgabe mit Namen, Matrikelnummer und Übungsgruppe

Aufgabe 9.1 (2+1+2 Punkte)

Es seien $A \in \mathbb{K}^{N \times K}$ und $\vec{b} \in \mathbb{K}^N$. Wir definieren die *Lösungsmenge* des Gleichungssystems $A\vec{x} = \vec{b}$ als

$$L(A; \vec{b}) := \left\{ \vec{x} \in \mathbb{K}^K \mid A\vec{x} = \vec{b} \right\}.$$

- (a) Angenommen, es existiert eine Lösung $\vec{x}_0 \in \mathbb{K}^K$ von $A\vec{x} = \vec{b}$. Zeigen Sie, dass die Lösungsmenge in diesem Fall durch

$$L(A; \vec{b}) = \vec{x}_0 + \ker[\Phi_A]$$

gegeben ist, wobei $\Phi_A \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^K, \mathbb{K}^N)$ die Matrixabbildung zu A beschreibt.

- (b) Zeigen Sie, dass

$$\left| L(A; \vec{b}) \right| \in \{0, 1, \infty\}.$$

- (c) Geben Sie $A_1, A_2, A_3 \in \mathbb{K}^{3 \times 3}$ und $\vec{b}_1, \vec{b}_2, \vec{b}_3 \in \mathbb{K}^3$ an, mit

$$\left| L(A_1, \vec{b}_1) \right| = 0, \quad \left| L(A_2, \vec{b}_2) \right| = 1, \quad \left| L(A_3, \vec{b}_3) \right| = \infty.$$

Aufgabe 9.2 (5 Punkte)

Nutzen Sie das Verfahren aus der Großen Übung (GÜ 8.3) um die Lösungsmenge des Gleichungssystems

$$\begin{aligned} 0x_1 + 3x_2 - 2x_3 + 1x_4 + 1x_5 &= 5, \\ 2x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 0x_4 - 2x_5 &= 0, \\ 0x_1 - 1x_2 + 2x_3 - 5x_4 + 0x_5 &= -1, \\ 1x_1 + 1x_2 - 4x_3 + 3x_4 + 2x_5 &= 2. \end{aligned}$$

zu bestimmen. Geben Sie dabei die Matrizen G_i explizit an.

Aufgabe 9.3 (5 Punkte)

Es seien $A \in \mathbb{K}^{N \times K}$ und $\vec{b} \in \mathbb{K}^N$ mit $N > K$. Geben Sie ein Verfahren an, mit welchem sich die Lösungsmenge $L(A; \vec{b})$ bestimmen lässt. Begründen Sie, warum Ihr Verfahren die korrekte Lösung liefert.

Hinweis: Nutzen Sie Schritt 2 aus dem Verfahren aus der Größen Übung (GÜ 8.3).

Aufgabe 9.4 (1+2+2 Punkte)

Es sei $V \in \mathbb{R}^{N \times N}$. Die Abbildung Q_V sei durch

$$Q_V : \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}, \quad (\vec{x}, \vec{y}) \mapsto \langle \vec{x} | V \vec{y} \rangle$$

definiert, wobei $\langle \cdot | \cdot \rangle$ das euklidische Skalarprodukt auf \mathbb{R}^N beschreibt.

- (a) Zeigen Sie, dass Q_V eine quadratische Form auf \mathbb{R}^N ist.
- (b) Zeigen Sie, dass Q_V genau dann symmetrisch ist, wenn $A = A^T$.
- (c) Bestimmen Sie Matrizen $V_1, V_2, V_3 \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ so, dass Q_{V_1} positiv definit, Q_{V_2} positiv semidefinit aber nicht positiv definit, und Q_{V_3} indefinit ist.